

QJ

中华人民共和国航空航天工业部航天工业标准

QJ 2079-91

地空和舰空导弹水平测量

1991-01-14 发布

1991-08-01 实施

中华人民共和国航空航天工业部 发布

地空和舰空导弹水平测量

1 主题内容与适用范围

本标准规定了导弹水平测量的内容、基准、方法及公差。

本标准适用于地空和舰空导弹（以下简称导弹）的水平测量，其他各类战术导弹亦可参照使用。

2 引用标准

QJ 1028 航天产品常用坐标系规范

3 术语

3.1 水平测量

导弹在水平状态下，测量其外形、弹上设备相对于水平测量基准的偏差。

3.2 水平测量基准

导弹水平测量时使用的测量基准。

3.3 水平测量点(以下简称测量点)

为了水平测量的需要，零、组件加工、装配时在其特定部位制作的一些点。

3.4 水平测量公差

导弹外形、弹上设备相对于水平测量基准允许的变动量。

3.5 测量值

测量点与水平测量基准之间的距离。测量点在水平测量基准上方的，测量值为正值，在水平测量基准下方的，测量值为负值。

3.6 基准点

水平测量时用以确定水平测量基准的测量点。

3.7 基准截面

过基准点垂直于导弹纵轴的平面。基准截面有二种：一种叫零基准截面，一种叫调整基准截面。

3.8 零基准截面

调平导弹时，二个基准点的测量值均调整到零的基准截面。

3.9 调整基准截面

调平导弹时，二个基准点的测量值调整到绝对值相等符号相反的基准截面。

3.10 基准弦面(以下简称弦面)

弹翼、舵、尾翼的根弦与翼尖后缘（或前缘）所决定的平面。

3.11 导弹头部的偏斜角

导弹头部轴线与水平测量基准之间的夹角。

3.12 弹翼、舵、尾翼的安装角

弹翼、舵、尾翼的根弦与水平测量基准之间的夹角。

3.13 弹翼、舵、尾翼的反角

弹翼、舵、尾翼的弦面沿展向与水平测量基准之间的夹角。

3.14 自动驾驶仪的安装偏差

自动驾驶仪的安装面绕弹体执行坐标系的三个轴 OX_{zx} 、 OY_{zx} 、 OZ_{zx} 的转角。弹体执行坐标系应符合 QJ 1028 的规定。

4 符号

本标准采用的符号及其含义见表 1。

表 1

序号	符号	单位	含 义
1	O		导弹的质心
2	D	mm	弹身直径
3	η_N	(')	导弹头部的偏斜角
4	φ_w	(')	弹翼安装角
5	φ_c	(')	舵安装角
6	φ_T	(')	尾翼安装角
7	ψ_w	(')	弹翼反角
8	ψ_c	(')	舵反角
9	ψ_T	(')	尾翼反角
10	γ_x	(')	自动驾驶仪的安装面绕 OX_{zx} 轴的转角
11	γ_y	(')	自动驾驶仪的安装面绕 OY_{zx} 轴的转角
12	γ_z	(')	自动驾驶仪的安装面绕 OZ_{zx} 轴的转角